# Introduction aux processus stochastiques Rappel de probabilités

François Schnitzler, Louis Wehenkel

Université de Liège

Février 2010

# Informations pratiques

#### Contact et notes de cours :

- Notes: www.montefiore.ulg.ac.be/~lwh/ProcStoch/
- Répétitions : www.montefiore.ulg.ac.be/~schnitzl/Students.html
- Répétitions : fschnitzler@ulg.ac.be

#### Organisation du cours :

- Cours théorique plus séances de répétitions
- Travail pratique Mathlab, Examen écrit
- Aujourd'hui : rappel de probabilités (voir "Appendices communs aux cours de méthodes stochastiques")

## Sommaire

Concepts

2 Définitions

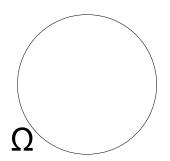
Variable aléatoire

# Les probabilités permettent de modéliser des incertitudes

- La théorie des probabilités permet de modéliser les phénomènes faisant intervenir le hasard et de formaliser le raisonnement en présence d'incertitudes
- La statistique consiste à recueillir et analyser des observations de systèmes physiques pour construire ou valider des modèles probabilistes
- Aujourd'hui : rappel de probabilité

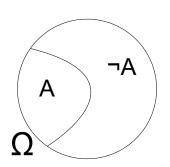
# Expérience aléatoire

- Exemple : lancer d'un dé
- $\Omega$  = ensemble des résultats possibles



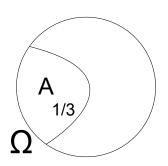
#### Evénement

- ullet Sous-ensemble "observable" de  $\Omega$
- Correspond à une assertion logique vérifiable relative au résultat d'une expérience
- Exemple : le nombre obtenu est supérieur à 2



#### Probabilité

- Mesure de l'importance de l'événement
- Associe à un événement un nombre qui représente le degré de certitude de sa réalisation



# Espace probabilisé

## Un triplet $(\Omega, \varepsilon, P(.))$ ,

- $\varepsilon$  est une  $\sigma$ -algèbre
- la loi P(.) vérifie les axiomes de Kolmogorov

#### Notations:

- Ω : Ensemble des résultats possibles d'une expérience aléatoire
- $\omega, \omega_i$ ... : Eléments de  $\Omega$
- $\varepsilon$  : Ensemble de sous-ensembles de  $\Omega$  (les événements)
- A, B, C... : Eléments de  $\varepsilon$
- P(.) : loi (ou mesure) de probabilité, associant à chaque  $A \in \varepsilon$  un nombre  $\in [0, 1]$

# $\sigma$ -algèbre

Un  $\sigma$ -algèbre  $\varepsilon$  d'événements défini sur  $\Omega$  vérifie les propriétés suivantes :

- $\Omega \in \varepsilon$
- $A \in \varepsilon \Rightarrow \neg A \in \varepsilon$
- $\forall A_1, A_2, ... \in \varepsilon$  (en nombre fini ou dénombrable) :  $\bigcup_i A_i \in \varepsilon$

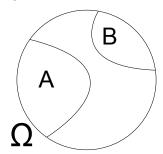
Dans ce cas,  $(\Omega, \varepsilon)$  est appelé "espace mesurable".

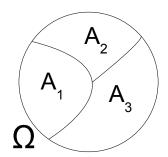
# Système complet d'événements

NB : Deux événements A et B incompatibles sont deux événements tels que  $A \cap B = \Phi$ .

 $A_i, ..., A_n$  forment un système complet d'événements si :

- $\forall i, j \neq i, A_i$  est incompatible avec  $A_i$
- $\bigcup_{i}^{n} A_{i} = \Omega$





# Axiomes de Kolmogorov

- P(A) ∈ [0, 1], ∀A ∈ ε
- $P(\Omega) = 1$
- $\forall A_1, A_2, ... \in \varepsilon$  incompatibles :  $P(\bigcup_i A_i) = \sum P(A_i)$

#### Conséquences:

- $P(\emptyset) = 0$
- $P(\neg A) = 1 P(A)$
- $A \subset B \Rightarrow P(A) \leq P(B)$
- $P(A \cup B) = P(A) + P(B) P(A \cap B)$
- $P(\bigcup_i A_i) \leq \sum_i P(A_i)$

# Axiomes de Kolmogorov

- P(A) ∈ [0, 1], ∀A ∈ ε
- $P(\Omega) = 1$
- $\forall A_1, A_2, ... \in \varepsilon$  incompatibles :  $P(\bigcup_i A_i) = \sum P(A_i)$

#### Conséquences:

- $P(\emptyset) = 0$
- $P(\neg A) = 1 P(A)$
- $A \subset B \Rightarrow P(A) \leq P(B)$
- $P(A \cup B) = P(A) + P(B) P(A \cap B)$
- $P(\bigcup_i A_i) \leq \sum_i P(A_i)$

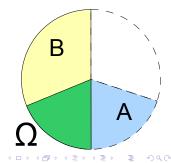


#### **Définitions**

#### Probabilité conditionnelle

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$
 (si  $P(B) > 0$ )

- Notation : P(A|B) = probabilité que  $\omega \in A$  étant donné que  $\omega \in B$
- Incertitude sur la réalisation de A, en supposant que B est vrai
- Revient à restreindre l'univers à B
- P(.|B) définit une loi de probabilité (conditionnelle) sur  $(\Omega, \varepsilon)$

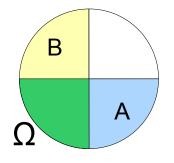


#### **Définitions**

## Evénements indépendants

$$A \perp B \Leftrightarrow P(A \cap B) = P(A)P(B)$$

- Notation : A⊥B
- $A \perp B \Leftrightarrow B \perp A$
- Si P(B) > 0,  $A \perp B \Leftrightarrow P(A|B) = P(A)$
- (NB : Si P(B) = 0, alors  $\forall A$  on a  $A \perp B$ )



## Résultats fondamentaux

## Théorème de Bayes

$$P(B|A) = \frac{P(A|B)P(B)}{P(A)}$$

## Théorème des probabilités totales :

Soit  $B_1, B_2, ..., B_n$  un système complet d'événements, alors

$$P(A) = \sum_{i} P(A|B_i)P(B_i)$$

### Variable aléatoire

Soit un espace probabilisé  $(\Omega, \varepsilon, P(.))$  et  $(\Omega', \varepsilon')$  un espace mesurable,  $f: \Omega \to \Omega'$  est une variable aléatoire si  $\forall A' \in \varepsilon' : \{\omega \in \Omega : f(\omega) \in A'\} \in \varepsilon$ .

 $\Rightarrow$  On dit que f(.) est  $(\varepsilon, \varepsilon')$ -mesurable

# Espace fini

#### Dans le cas d'un espace fini :

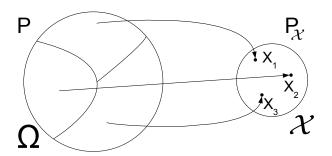
- Nombre fini d'événements élémentaires
- Utilisation du  $\sigma$ -algèbre  $\varepsilon = 2^{\Omega}$

#### De plus,

- toutes les fonctions ont un espace image  $\Omega'$  fini, et donc sont toutes  $(2^{\Omega}, 2^{\Omega'})$ -mesurables
- soit  $\mathcal{X}$  une variable aléatoire sur  $\Omega$  fini. On dit que  $\mathcal{X}$  est une variable aléatoire discrète et on dénote par  $\{X_i,...,X_n\}$  ses valeurs possibles
- {X<sub>i</sub>,..., X<sub>n</sub>} représente également les sous-ensembles de Ω, et définit un système complet d'événements

## Loi de probabilité sur les variables aléatoires

La variable aléatoire est une fonction mesurable  $\Rightarrow$  elle induit donc une mesure de probabilité  $P_{\mathcal{X}}$  sur  $(\mathcal{X}, \varepsilon')$ :  $P_{\mathcal{X}}(A') = P(\{\omega \in \Omega : \mathcal{X}(\omega) \in A'\})$ 



# Opérations sur les variables aléatoires

**Composition** : Si  $\mathcal{X}(.)$  est une variable aléatoire sur  $\Omega$  et  $\mathcal{Y}(.)$  sur  $\mathcal{X}$  également, alors  $\mathcal{Y}(\mathcal{X}(.))$  est également une variable aléatoire sur  $\Omega$ 

**Concaténation**: Soit  $\mathcal{X} = \{X_1, ... X_n\}$  et  $\mathcal{Y} = \{Y_1, ... Y_n\}$  défini sur  $\Omega$ , la concaténation  $\mathcal{Z} = \mathcal{X}\mathcal{Y}$  définie sur  $\Omega$  par  $\mathcal{Z}(\omega) = (\mathcal{X}(\omega), \mathcal{Y}(\omega)) \Rightarrow P(\mathcal{Z}) = P(\mathcal{X}, \mathcal{Y})$ 

Indépendance : 
$$(\mathcal{X} \perp \mathcal{Y})$$
 ssi  $\forall i \leq n, j \leq m : X_i \perp Y_j \Leftrightarrow P(X_i, Y_j) = P(X_i)P(Y_j) \Leftrightarrow P(X_i) = P(X_i|Y_j) \text{ (avec } P(Y_j) > 0)$ 

## Loi conjointe

Une variable aléatoire est souvent définie par une loi conjointe de variables aléatoires.

	<i>Y</i> <sub>1</sub>	 $Y_{j}$	 $Y_m$	
$X_1$		÷		
:		:		
<i>X<sub>i</sub></i> :		 $p_{i,j}$	 	$p_{i,.}$
÷		:		
X <sub>n</sub>		:		
		$p_{.,j}$		

• 
$$p_{(i,.)} \equiv P(X_i) \equiv P(\mathcal{X} = X_i)$$

• 
$$p_{(..i)} \equiv P(Y_i) \equiv P(\mathcal{Y} = X_i)$$

$$\bullet \ p_{(i,j)} \equiv P(X_i \cap Y_j) \equiv P(X_i, Y_j) \equiv P([\mathcal{X} = X_i] \wedge [\mathcal{Y} = Y_j])$$



# Loi conjointe

	<i>Y</i> <sub>1</sub>	 $Y_{j}$	 Y <sub>m</sub>	
$X_1$		1		
: <i>X<sub>i</sub></i> :				
$X_i$		 $p_{i,j}$	 	$p_{i,.}$
:				
Xn		:		
		<i>p</i> ., <i>j</i>		

## Marginalisation

$$P(\mathcal{Y}) = \sum_{X_i} P(\mathcal{Y}, X_i)$$



## Ensembles de variables aléatoires

- En pratique, une variable aléatoire représente un aspect mesurable (observable) élémentaire relatif à une expérience aléatoire
- Les aspects mesurables d'une expérience sont alors représentés par un ensemble de variables aléatoires
- Le raisonnement probabiliste permet d'exploiter les observations des valeurs de certaines variables aléatoires pour inférer les lois conditionnelles d'autres variables aléatoires
- Le but principal de ce cours est d'enseigner des méthodes systématiques permettant de réaliser ces inférences de manière efficace dans des problèmes complexes